

G10/G20

G10

适用于多爪高速装配及排列作业

■ 面向可搬取最大10kg和中等强度的重物

G20

在高精度条件下
高效进行重物搬运及成批排列装箱作业

■ 对于最大可搬20kg重物也可对应

■ G10/20产品特性

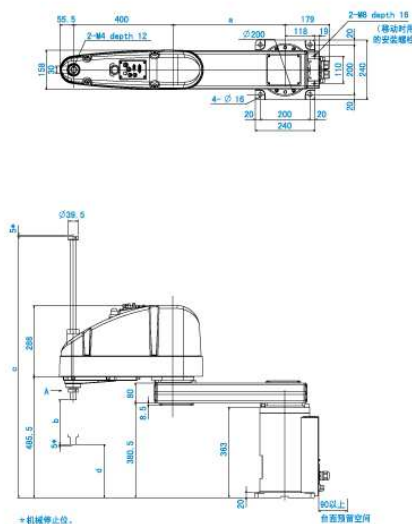
臂长		650 mm	850 mm
负载	G10	额定 5 kg / 最大 10 kg	
	G20	额定 10 kg / 最大 20 kg	
标准循环时间		0.34 sec	0.37 sec / 0.42 sec
重复定位精度	(第1+第2关节)	±0.025 mm	
	(第4关节)	±0.005°	



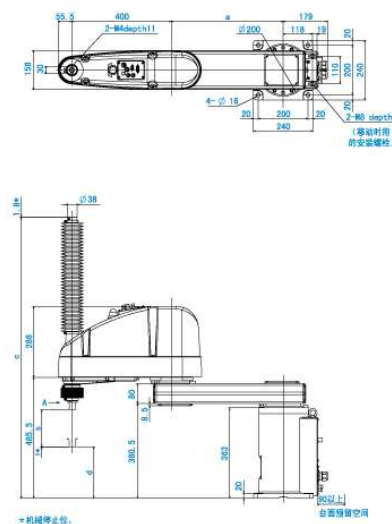
[单位: mm]

■ 台面安装外形图

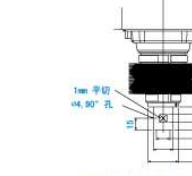
标准型



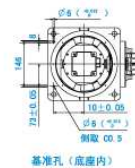
洁净型



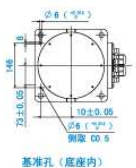
A部详图 (第3、4关节处于原点的姿态)



A部详图 (第3、4关节处于原点的姿态)



基准孔 (底座内)



基准孔 (底座内)

	G10-G5	G10/20-G5	G20-G5
a	250	450	600
b	180	420	
c	813.5	1053.5	
d	213.5	-26.5	

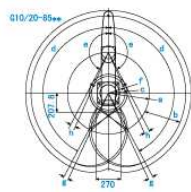
	G10/20-G5	G10/20-G5	G20-G5
a	250	450	600
b	150	390	
c	870.5	1126.5	
d	205.5	-34.5	

■ 规格表

安装方式		G10-G5**			G10/20-G5***			G20-G5***		
		台面安装	吊顶安装	侧壁安装	台面安装	吊顶安装	侧壁安装	台面安装	吊顶安装	侧壁安装
臂长		650 mm	850 mm		650 mm	1000 mm		1000 mm		
最大运动速度	第1+第2关节	8800 mm/s			8800 mm/s	11000 mm/s		11900 mm/s		
	第3关节				G10/20-**1**=1100 mm/s / G10/20-**4**=2350 mm/s					
	第4关节	2400 deg/s			G10/2400 deg / G20/1700 deg					
本体重量 (不含末端重量)		48 kg	51 kg		48 kg	53 kg		50 kg	55 kg	
重复定位精度	第1+第2关节	±0.025 mm			±0.025 mm			±0.025 mm		
	第3关节	±0.01 mm			±0.01 mm			±0.01 mm		
	第4关节	±0.005 deg			±0.005 deg			±0.005 deg		
最大运动范围	第1关节	±152 deg			±152 deg			±152 deg		
	第2关节	±107 deg			±107 deg			±107 deg		
	第3关节	±152.5 deg			±152.5 deg (±122.5 deg)*			±152 deg		
	第4关节	±130 deg			±130 deg			±151 deg (122.5 deg)*		
		G10/20-**1**=180 mm / G10/20-**4**=420 mm			标准型 (侧数第二个编号为S的)			G10/20-**1**=150 mm / G10/20-**4**=390 mm		
		G10/20-**1**=150 mm / G10/20-**4**=390 mm			洁净型、防护型 (侧数第二个编号为C、P、D的)			±380 deg		
负载	额定	5 kg			G10=5 kg / G20=10kg			10 kg		
	最大	10 kg			G10=10 kg / G20=20kg			20 kg		
标准循环时间**		0.34 sec			0.37 sec			0.42 sec		
轴向关节许用惯量力矩*	额定	0.02 kg·m²			G10=0.02 kg·m² / G20=0.05 kg·m²			0.05 kg·m²		
	最大	0.25 kg·m²			G10=0.25 kg·m² / G20=0.45 kg·m²			0.45 kg·m²		
各轴功率	第1关节	750 W			750 W			750 W		
	第2关节	600 W			600 W			600 W		
	第3关节	400 W			400 W			400 W		
	第4关节	150 W			150 W			150 W		
第三关节压力	原点复位	无原点复位			无原点复位			无原点复位		
用户电路/气路	用户电路	15Pin D-Sub-9Pin D-Sub			15Pin D-Sub-9Pin D-Sub			15Pin D-Sub-9Pin D-Sub		
	用户气路	Φ4mm X 2, Φ6mm X 2			Φ4mm X 2, Φ6mm X 2			Φ4mm X 2, Φ6mm X 2		
环境适用		标准、洁净**、防护型**			标准、洁净**、防护型**			标准、洁净**、防护型**		
适用控制器		RC180、RC820			RC180、RC820			RC180、RC820		
安全规格		CE认证、EN/RIA 10.06-1999			CE认证、EN/RIA 10.06-1999			CE认证、EN/RIA 10.06-1999		

*1 动作时间是在水平300mm, 速度25mm/s, 负载2kg时的最快时间。
*2 负载重心与旋转中心重合时一致时, 满足ISO9111命令重量标准。
*3 洁净度: 洁净等级ISO 3 (ISO4544-1) (相当于CLASS 10), 动作范围 28317cm³的空气净化, 直径1µm以上的微粒数10个以下。
*4 防护型: G10-***+D+ 配备波纹管 IP54 / G10-***+P IP65

■ 台面安装动作范围



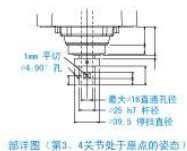
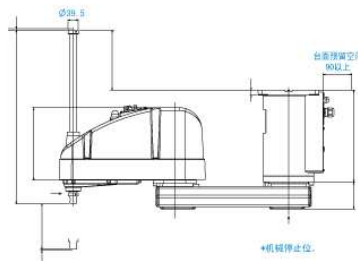
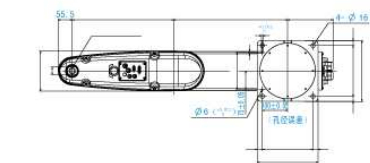
名称	台面安装			
	G10-G5**	G10/20-G5*		G20-G5
a 第一轴臂长	250	450		600
b 第二轴臂长	400	400		400
c 运动范围	212.4	207.8	Z=0-360 / Z=360-360 / 207.8	307
d 第1关节运动角度(°)	152	152		152
e 第2关节运动角度(°)	152.5	152.5	Z=0-360 / Z=360-360 / 151	152.5
f 机械停止位的区域	199.4	183.3		285.4
g 第1关节机械停止位的角度(°)	3	3		3
h 第2关节机械停止位的角度(°)	3.5	3.5	Z=0-360 / Z=360-360 / 5	3.5

SCARA机器人 / 6轴机器人 / 机器人控制器 / 选项

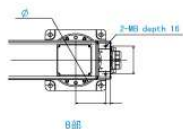
■ 吊顶安装外形图

[单位: mm]

标准型



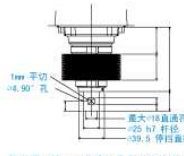
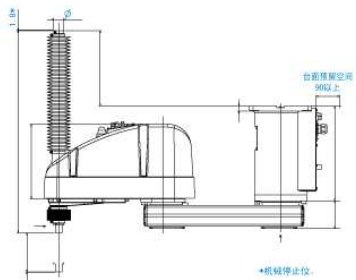
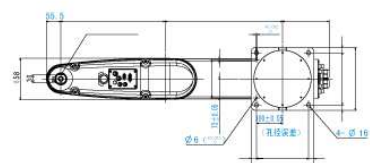
部详图 (第3、4关节处于原点的姿态)



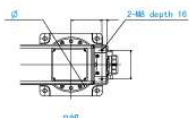
B部

	-27.5	212.5

洁净型



部详图 (第3、4关节处于原点的姿态)



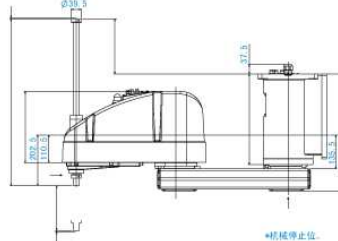
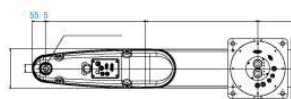
B部

	29.5	288.5

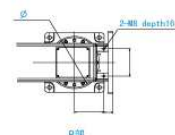
■ 侧壁安装外形图

[单位: mm]

标准型



部详图 (第3、4关节处于原点的姿态)



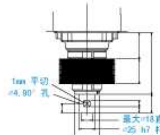
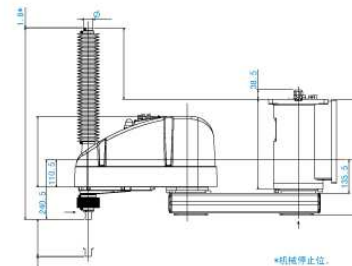
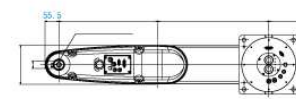
B部



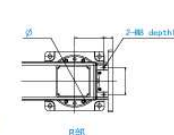
基准孔 (底座内)

	-27.5	212.5

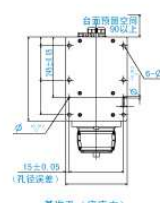
洁净型



部详图 (第3、4关节处于原点的姿态)



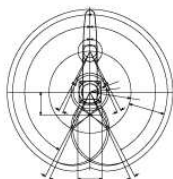
B部



基准孔 (底座内)

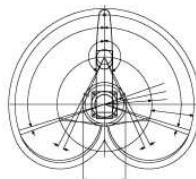
	29.5	288.5

■ 吊顶安装动作范围



名称	吊顶安装		
	CR-PP/CR-UP系列臂长		
a 第一轴臂长			
b 第二轴臂长			
c 运动范围	306.5	207.8	218.3
d 第1关节运动角度(°)			
e 第2关节运动角度(°)		152.5	152.5
f 机械停止位的区域	291.2	183.3	285.4
g 第1关节机械停止位的角度(°)			
h 第2关节机械停止位的角度(°)	3.5	3.5	3.5

■ 侧壁安装动作范围



名称	侧壁安装		
	CR-PP/CR-UP系列臂长		
a 第一轴臂长			
b 第二轴臂长			
c 运动范围	306.5	207.8	218.3
d 第1关节运动角度(°)			
e 第2关节运动角度(°)		152.5	152.5
f 机械停止位的区域	291.2	183.3	285.4
g 第1关节机械停止位的角度(°)			
h 第2关节机械停止位的角度(°)	3.5	3.5	3.5